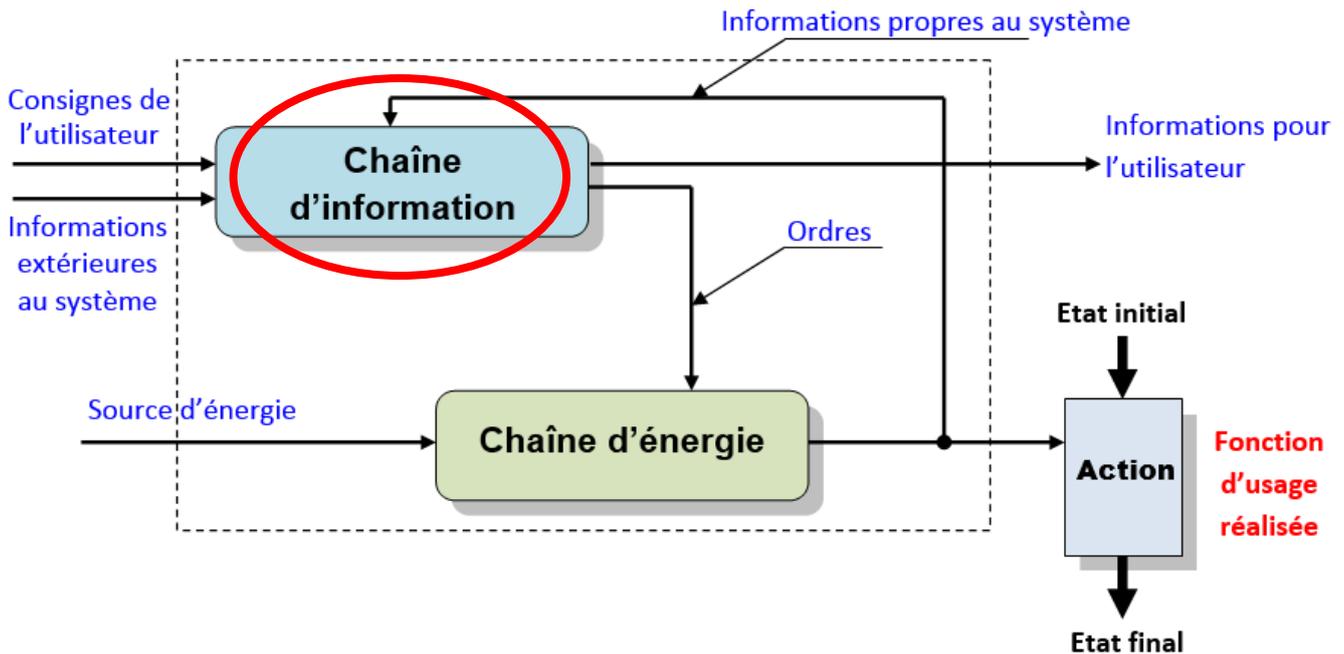


Pour exécuter sa **fonction d'usage**, un **système technique** a besoin d'une **chaîne d'information**. Elle est composée de **plusieurs blocs fonctionnels**.

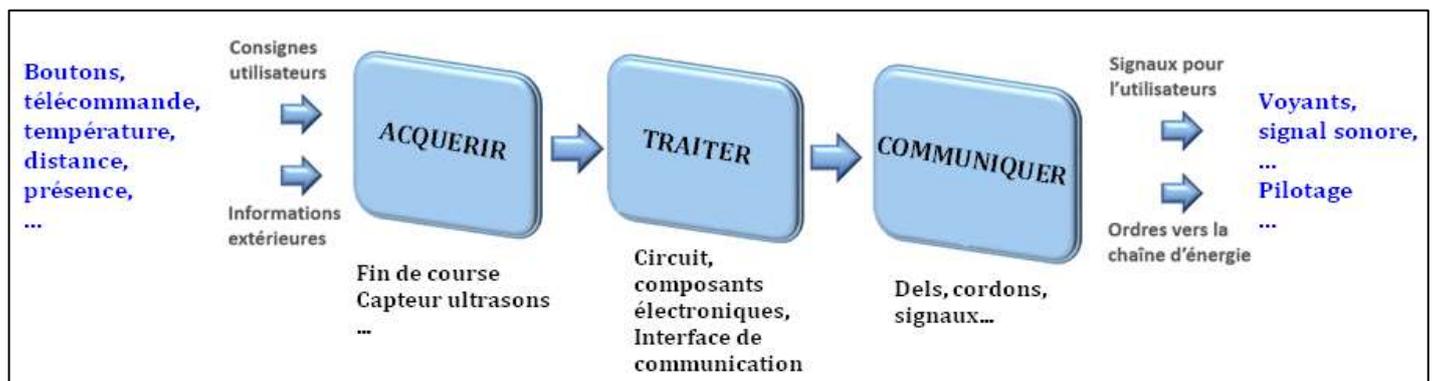
**Chaîne d'information et représentation fonctionnelle d'un système automatisé :**



**Représentation de la chaîne d'information**



Exemple pour un robot Mbot



### Description des blocs fonctionnels de la chaîne d'information :

#### Acquérir :

Fonction qui permet de prélever des informations à l'aide de **capteurs**.



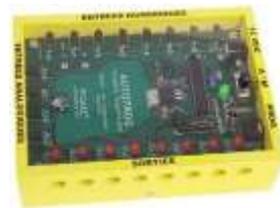
Fin de course (portail)



Capteur ultra son (Mbot)

#### Traiter :

C'est la partie commande composée d'un microcontrôleur.



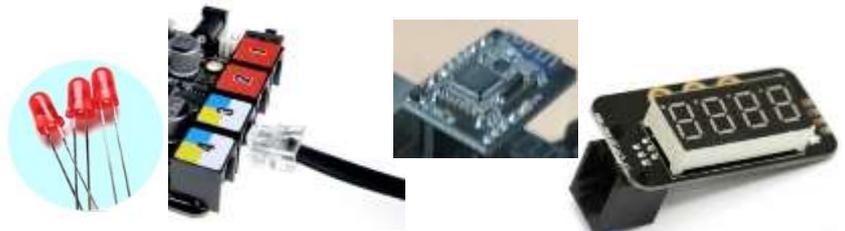
Microcontrôleurs



Carte Arduino

#### Communiquer :

Cette fonction assure l'**interface** entre la partie commande, l'utilisateur, et la chaîne d'énergie



Voyants lumineux, dels, cordons, carte Wifi ou bluetooth, afficheurs ...

La **chaîne d'information** est la partie du système technique qui **capte des données** issues de l'**utilisateur** ou de l'environnement extérieur. Elle **traite ces données** puis elle les **communique sous la forme d'ordres** à la **chaîne d'énergie** et sous la forme **d'informations pour l'utilisateur**.

Elle est composée de **trois fonctions** ou **blocs fonctionnels** :

**Acquérir** (capteurs ou informations de l'utilisateur), **Traiter** (microcontrôleur, composants électroniques) et **Communiquer** (câbles, voyants, buzzer, afficheur...)